

Филиппенко В. И.

КВАЗИДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЙ ОПЕРАТОР И ЕГО СПЕКТРАЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ

Адрес статьи: www.gramota.net/materials/1/2008/1/87.html

Статья опубликована в авторской редакции и отражает точку зрения автора(ов) по рассматриваемому вопросу.

Источник

Альманах современной науки и образования

Тамбов: Грамота, 2008. № 1 (8). С. 211-214. ISSN 1993-5552.

Адрес журнала: www.gramota.net/editions/1.html

Содержание данного номера журнала: www.gramota.net/materials/1/2008/1/

© Издательство "Грамота"

Информация о возможности публикации статей в журнале размещена на Интернет сайте издательства: www.gramota.net

Вопросы, связанные с публикациями научных материалов, редакция просит направлять на адрес: almanac@gramota.net

2. Зайцев О. С. Методика обучения химии: теоретический и прикладной аспекты: Учеб. для студ. высш. учеб. заведений. - М.: Гуманит. изд. центр ВЛАДОС, 1999. - 384 с.
3. Информатика: Учеб. пособие для студ. пед. вузов / А. В. Могилев, Н. И. Пак, Е. К. Хеннер / Под ред. Е. К. Хеннера. 2-е изд., стер. - М.: Издательский центр «Академия», 2003. - 816 с.
4. Информатика: Учебник / Под ред. проф. Н. В. Макаровой. - М.: Финансы и статистика, 1997. - 768 с.
5. Практикум по курсу «Информатика». Работа в Windows 2000, Word, Excel: Учеб. пособие. - 2-е изд., доп. и перераб. - М.: Финансы и статистика, 2003. - 544 с.
6. Талызина Н. Ф. Педагогическая психология. - М.: Издательский центр «Академия», 1999. - 288 с.

КВАЗИДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЙ ОПЕРАТОР И ЕГО СПЕКТРАЛЬНЫЕ ФУНКЦИИ

Филиппенко В. И.

Южно-Российский государственный университет экономики и сервиса

В настоящей работе рассматривается некоторое обобщение линейного формально-самосопряженного дифференциального оператора. Построены его обобщенные резольвенты и обобщенные спектральные функции.

1. Пусть $F = (f_{ij})$ - $(n \times n)$ - матрица, составленная из комплекснозначных функций, определенных на интервале $I = (a; b)$, $(-\infty \leq a < b < +\infty)$, и удовлетворяющих следующим условиям:

- (1) $f_{ij} = 0$ в интервале $I = (a; b)$ для индексов, удовлетворяющих неравенствам $2 \leq i+1 < j \leq n$;
- (2) f_{ij} - локально суммируемы, т. е. $f_{ij} \in L_{loc}(I)$ для $1 \leq i, j \leq n$;
- (3) $f_{i,i+1} \neq 0$ в I для $1 \leq i \leq n-1$.

Определим квазипроизводные $y^{[k]}$ следующим образом:

$$y^{[0]} = y, \quad y^{[i]} = f_{i,i+1}^{-1} \left[(y^{[i-1]})' - \sum_{j=1}^i f_{ij} y^{[j-1]} \right], \quad i = 1, \dots, n-1, \quad y^{[n]} = (y^{[n-1]})' - \sum_{j=1}^n f_{nj} y^{[j-1]}$$

Соответствующий симметрический оператор с плотной областью определения рассматривался в работах автора [Филиппенко 2006: 2, 3].

Предположим, что рассматриваемые функции y и их квазипроизводные до $(n-1)$ -го порядка включительно абсолютно непрерывны на компактах из I .

Поскольку в дальнейшем будем рассматривать только симметрические квазидифференциальные выражения, то предположим, что матрица F , кроме требований (1), (2) и (3), удовлетворяет также условию симметричности $F = -J^{-1}F^*J$, где F^* - матрица, сопряженная к матрице F , $J = ((-1)^i \delta_{i,n+1-j}) \delta_{ik}$ - символ Кронекера. Если натуральное число n - четно, то J - косоэрмитова матрица. Если натуральное n - нечетно, то $iJ, -iJ$ - косоэрмитовы матрицы.

Можно считать, что скалярное квазидифференциальное выражение $l_n[y] = i^n y^{[n]}$, где i - мнимая единица, порождается матрицей F . Операция l_n порождает минимальный замкнутый симметрический оператор L в гильбертовом пространстве $L^2_n(I)$.

Пример. Пусть матрица, задающая квазидифференциальное выражение, имеет вид

$$F = \begin{pmatrix} a & b & 0 & 0 \\ c & d & f & 0 \\ q & h & -\bar{d} & \bar{b} \\ k & -\bar{q} & \bar{c} & -\bar{a} \end{pmatrix},$$

где f, h и k - вещественнозначные функции, а b, f не равны нулю. Тогда квазидифференциальная операция $l_4[y]$, порожденная матрицей, F примет вид

$$l_4[y] = (y^{[3]})' + \bar{a}y^{[3]} - cy^{[2]} + \bar{q}y^{[1]} - ky,$$

где

$$y^{[1]} = b^{-1}(y' - ay),$$

$$y^{[2]} = f^{-1} \left[(y^{[1]})' - dy^{[1]} - cy \right],$$

$$y^{[3]} = \bar{b}^{-1} \left[(y^{[2]})' + \bar{d}y^{[2]} - hy^{[1]} - qy \right].$$

Если

$$F = \begin{pmatrix} 0 & b & 0 & 0 \\ c & 0 & f & 0 \\ 0 & h & 0 & b \\ k & 0 & c & 0 \end{pmatrix},$$

и, кроме того, $b = p^{-1}$, а $f = r^{-1}$, то

$$l_4[y] = \left(p \left(r \left((py')' - cy \right) - hpy' \right) \right)' - cr \left((py')' - cy \right) - ky.$$

Если $p=1$ и $c=0$, то квазидифференциальное выражение $l_4[y]$ примет вид

$$l_4[y] = \left[(ry'')' - hy' \right] - ky.$$

2. Для любых функций y и z , к которым применима операция l_n , имеет место обобщенная формула Лагранжа

$$l_n[y] \bar{z} + (-1)^{n+1} y l_n[z] = \{y, z\}' \tag{1}$$

$$\{y, z\} = \sum_{j=0}^{n-1} (-1)^{n+1-j} y^{[j]} z^{[n-1-j]}$$

где $\bar{z} = z^{[n-1]}$. Интегрируя почленно левую и правую части формулы Лагранжа (1), получим формулу Грина

$$\int_a^\beta l_n[y] \bar{z} dx + (-1)^{n+1} \int_a^\beta y l_n[z] dx = \{y, z\} \Big|_{x=\alpha}^{x=\beta}, \quad \alpha, \beta \in I$$

где $\{y, z\} \Big|_{x=\alpha}^{x=\beta} = \{y, z\}(\beta) - \{y, z\}(\alpha)$. Заметим, что $\{y, z\} = (\tilde{y}, \tilde{z})$, где (\cdot, \cdot) - скалярное произведение в n -мерном евклидовом пространстве, \tilde{y} - вектор-столбец, составленный из квазипроизводных $y^{[0]}, y^{[1]}, \dots, y^{[n-1]}$, а \tilde{z} - вектор-столбец, составленный из квазипроизводных $z^{[0]}, z^{[1]}, \dots, z^{[n-1]}$.

С помощью матрицы $\tilde{J} = J$, если n четное, и $\tilde{J} = \pm iJ$, если n нечетное, то тождество Лагранжа можно переписать в виде

$$l_n[y] \bar{z} - y l_n[z] = \frac{d}{dx} (\tilde{z} \cdot \tilde{J} \tilde{y})$$

Теорема 1. Пусть $n \times n$ -матрица-функция F - удовлетворяет условиям (1) - (3) и $l[y] = i^n y^{[n]}$. Если измеримые функции $w, f \in L_{loc}(I)$, где w - положительная функция на I , то для любого $\lambda \in C$, любых $t_0 \in I$ и любых $c_i \in C, i = 0, 1, \dots, n-1$, существует единственное решение y , заданное на I , задачи Коши: $l[y] = \lambda w y + f, y^{[i]}(t_0) = c_i, i = 0, 1, \dots, n-1$.

Доказательство этой теоремы можно получить с помощью метода последовательных приближений.

3. Построим обобщенную резольвенту R_λ оператора L . Для этого найдем то решение квазидифференциального уравнения $w^{-1} l_n[y] - \lambda y = f$, которое удовлетворяет краевым условиям, определяющим квазисопряженное расширение этого оператора. В результате получим R_λ в виде интегрального оператора, ядро которого выражается через фундаментальную систему решений соответствующего однородного уравнения, сопряженную к ней фундаментальную систему решений и некоторую матрицу-функцию $M(\lambda)$, называемую характеристической матрицей-функцией, соответствующей обобщенной резольвенте R_λ оператора L :

$$R_\lambda f = \int_a^b y'(x; \lambda) \left(M(\lambda) + \frac{1}{2} \text{sign}(s-x) \tilde{J} \right) y(s; \lambda) f(s) w(s) ds, \quad (x, s \in (a, b), \text{Im } \lambda \cdot \text{Im } \lambda_0 > 0)$$

Здесь условие $\text{Im } \lambda \cdot \text{Im } \lambda_0 > 0$ позволяет фиксировать комплексную полуплоскость, содержащую точку λ_0 .

Как известно, каждой спектральной функции E_t ($-\infty < t < +\infty$) оператора L отвечает некоторая обобщенная резольвента R_λ , определенная формулой

$$R_\lambda = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dE_t}{t - \lambda} \quad (\text{Im } \lambda \neq 0),$$

где E_t - обобщенная спектральная функция оператора L . Введем обозначение

$$E_{\alpha, \beta} = \frac{E_\beta + E_{\beta+0}}{2} - \frac{E_\alpha + E_{\alpha+0}}{2} \quad (-\infty < \alpha, \beta < +\infty)$$

При помощи формулы обращения Стилтеса спектральная функция E_t однозначно восстанавливается по соответствующей ей обобщенной резольвенте R_λ ; для любых функций $f(x)$ и $g(x)$ из $L^2_w(a, b)$ и любых вещественных α и β имеет место равенство:

$$(E_{\alpha, \beta} f, g) = \frac{1}{2\pi i} \lim_{\tau \rightarrow +0} \int_{\alpha}^{\beta} [(R_{\sigma+i\tau} - R_{\sigma-i\tau}) f, g] d\sigma \quad (2)$$

Равенство (2) позволяет построить формулу всех обобщенных спектральных функций E_t оператора L .

Пусть R_λ - какая-либо обобщенная резольвента оператора L и $M(\lambda)$ - ее характеристическая матрица. Определим матрицу $T(\sigma)$ формулой

$$T(\sigma) = \frac{1}{\pi} \lim_{\tau \rightarrow +0} \int_0^{\sigma} \text{Im } M(\sigma + i\tau) d\sigma \quad (3)$$

Формула (3) имеет смысл при любом вещественном σ и $T(\sigma)$ является неубывающей матричной функцией. Матрицу $T(\sigma)$ называют спектральной матрицей-функцией распределения оператора L , соответствующей обобщенной резольвенте R_λ .

Пусть $L^2_T(-\infty, +\infty)$ - гильбертово пространство n -мерных векторных функций

$$\eta(\sigma) = (\eta_1(\sigma), \eta_2(\sigma), \dots, \eta_n(\sigma)) \quad (-\infty < \sigma < +\infty),$$

которые будем рассматривать как одностробцевые матричные функции; скалярное произведение в пространстве $L^2_T(-\infty, +\infty)$ определяется формулой

$$(\eta, \chi) = \int_{-\infty}^{+\infty} \chi^*(\sigma) dT(\sigma) \eta(\sigma)$$

Теорема 2. Для любой функции $f(x)$ из пространства $L^2_w(a, b)$ имеет место равенство

$$\int_a^b |f(x)|^2 w(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} \eta^*(f; \sigma) dT(\sigma) \eta(f; \sigma),$$

где

$$\eta(f; \sigma) = \int_a^b f(s) y(s; \sigma) w(s) ds \quad (4)$$

при этом интеграл в (4) сходится в смысле метрики пространства $L^2_T(-\infty, +\infty)$.

Для доказательства этой теоремы следует к соотношению $y(f; x; \lambda) = R_\lambda f$ применить интегральное преобразование Стилтеса.

Теорема 3. Совокупность всех спектральных функций E_t ($-\infty < t < +\infty$) оператора L определяется формулой

$$E_{\alpha, \beta} = \int_a^b y'(x; \sigma) dT(\sigma) \eta(f; \sigma) \quad (f \in L^2(a, b))$$

где $T(\sigma)$ ($-\infty < \sigma < +\infty$) - спектральная матрица-функция распределения оператора L , соответствующая его обобщенной резольвенте R_λ .

Замечание. Асимптотические методы [Федорюк 1966: 1] позволяют исследовать спектра оператора L в терминах коэффициентов операции I_n .

Список использованной литературы

1. Федорюк, М. В. Асимптотические методы в теории одномерных сингулярных дифференциальных операторов [Текст] / М. В. Федорюк // Труды московского математического общества. 1966. - Т. 15. - С. 296-345. Библиогр.: С. 345.
2. Филиппенко, В. И. Спектральные методы в теории операторов [Текст] / В. И. Филиппенко // Операторы и уравнения в линейных топологических пространствах / Ин-т прикладной математики и информатики ВНЦ РАН. - Владикавказ: ВНЦ РАН, 2006. - С. 143-326. Библиогр.: с. 320-326.

УСЛОВИЯ ПРИМЕНИМОСТИ ЧАСТОТНОГО КРИТЕРИЯ АБСОЛЮТНОЙ УСТОЙЧИВОСТИ
ДЛЯ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Чернышев А. Б.

ГОУ ВПО «Северо-Кавказский государственный технический университет», филиал в г. Кисловодске

Для нелинейных систем с сосредоточенными параметрами В.М. Поповым предложен частотный критерий определения абсолютной устойчивости, то есть устойчивости системы при любых начальных отклонениях для любой формы нелинейной характеристики, принадлежащей к некоторому определенному классу. В целях интерпретации указанного критерия для анализа систем управления с распределенными параметрами можно предположить выполнение следующих условий.

1. *Нелинейное звено представлено в виде последовательного соединения нелинейного элемента и линейной части.*

Общее соотношение между выходом и стандартизирующим входом линейного распределенного блока определяется в форме пространственно-временной композиции [Рапопорт 2003: 3].

$$Q(x,t) = \int_0^t \int_D G(x,\xi,t,\tau) \cdot w(\xi,\tau) d\xi d\tau = G(x,\xi,t,\tau) \circ w(\xi,\tau)$$

В достаточно общем случае подобное соотношение для нелинейного блока принимает вид следующего нелинейного интегрального оператора [Бутковский 1985: 1]:

$$Q(x,t) = \int_0^t \int_D P(x,\xi,t,\tau, w(\xi,\tau)) d\xi d\tau$$

Где $P(x,\xi,t,\tau, w)$ – ядро оператора, являющееся заданной нелинейной функцией входного воздействия $w(\xi,\tau)$. В частности, ядро интегрального оператора может быть представлено в виде произведения

$$P(x,\xi,t,\tau, w) = S(x,\xi,t,\tau) \cdot h(\xi,\tau, w),$$

где сомножитель $S(x,\xi,t,\tau)$ играет роль аналога функции Грина $G(x,\xi,t,\tau)$ относительно нелинейной функции h от входа $w(\xi,\tau)$. Нелинейный интегральный оператор приводится к композиции

$$Q(x,t) = \int_0^t \int_D S(x,\xi,t,\tau) \cdot h(\xi,\tau, w) d\xi d\tau = S(x,\xi,t,\tau) \circ h(\xi,\tau, w)$$

Такой блок называется нелинейным блоком Гаммерштейна. Блок Гаммерштейна представляется последовательным соединением линейного распределенного блока, характеризуемого функцией Грина $S(x,\xi,t,\tau)$ и блока с нелинейностью h . Тем самым осуществляется выделение в нелинейном блоке линейной динамической части, подобно тому, как это часто делается в теории нелинейных систем с сосредоточенными параметрами. Нелинейные блоки могут включаться в общую структуру распределенной системы. Тогда уже нельзя говорить о ее передаточных функциях. В работе [Рапопорт 2003: 3] показано, что в целом при наличии нелинейностей задачу определения выхода $Q(x,t)$ нелинейной системы по заданному входу $w(\xi,\tau)$ часто удается свести к решению относительно $Q(x,t)$ некоторого нелинейного интегрального уравнения. Решение таких уравнений можно получить в общем случае только численными методами.

2. *Линейный блок системы может быть представлен бесконечной совокупностью независимых контуров.*

Объект автоматического управления должен обладать свойством пространственной инвариантности. Пусть имеется распределенный объект, математическая модель которого описывается уравнениями

$$\frac{\partial Q_i}{\partial t} = L_i \left(Q_i; \frac{\partial Q_i}{\partial x}; \dots; \frac{\partial^n Q_i}{\partial x^n}; \frac{\partial Q_i}{\partial y}; \dots; \frac{\partial^{n_2} Q_i}{\partial y^{n_2}}; \frac{\partial Q_i}{\partial z}; \dots; \frac{\partial^{n_3} Q_i}{\partial z^{n_3}} \right), \quad x, y, z \in V, \quad (i = \overline{1, n}),$$

где $Q_i(x, y, z, t)$ – фазовые переменные ($i = \overline{1, n}$); x, y, z – пространственные координаты; t – время; V – пространство изменения переменных x, y, z ; n, n_1, n_2, n_3 – заданные целые числа; L_i – линейные операторы. Пусть входное воздействие представлено в виде ряда

$$u_\mu(x, y, j\omega t) = \sum_{\eta, \gamma=1}^m \sum_{\xi=1}^l C_{\mu, \eta, \gamma, \xi}(j\omega t) \cdot B_{\mu, \eta, \gamma, \xi}(x, y), \quad (\mu = \overline{1, m}).$$

Объект автоматического управления, представленный в указанной форме называется пространственно-инвариантным, если комплексный передаточный коэффициент по каждой составляющей входного воздействия не зависит от пространственных координат [Першин 2003: 2]. На физическом уровне это означает, что составляющая входного воздействия, проходя через объект управления, изменяет только амплитуду про-